

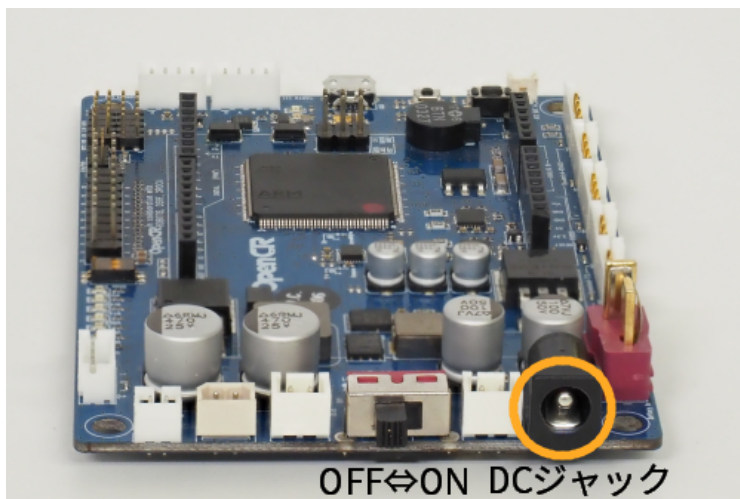
⚠ 使用する前に必ずお読みください ⚠

内容物リスト

OpenMANIPULATOR-X(完成品)本体	1台
制御ボード OpenCR1.0	1台
ACアダプター SMPS AKA-12070(12V 7A)	1台

ACアダプターの接続

ACアダプターのDCプラグは、OpenCR1.0のDCジャックに接続します。



電源投入手順

1. OpenCR1.0の電源スイッチをOFFにします。
2. 電源(バッテリーもしくはACアダプター)をOpenCR1.0に接続します。
3. OpenCR1.0の電源スイッチをONにします。

※OpenCR1.0にはバッテリーとACアダプターは同時接続が可能ですが、同時接続時はACアダプターからの電源供給が優先されます。同時接続時にバッテリーの充電は行われません。バッテリーは別途充電器で充電する必要があります。

ソフトウェア セットアップ

この製品は、E-manual(webマニュアル)の「3.Assemble」までが済んだ状態です。

制御用PCのセットアップ等のソフトウェアのインストール作業はユーザーが進める必要があります。

■e-manual「4.Setup」

https://emanual.robotis.com/docs/en/platform/openmanipulator_x/quick_start_guide/#setup

